

Markovským řetězcem se dá výše reprezentovat, když:

- a) algoritmus je deterministický, vstupní data jsou vyčíslena nahodně (naš případ)
- b) algoritmus je randomizovaný

Randomizovaný 2-SAT problém

problém SAT, kde každý faktor obsahuje právě 2 literály

$$(f_{11} \vee f_{12}) \wedge (f_{21} \vee f_{22}) \wedge \dots \wedge (f_{m1} \vee f_{m2})$$

kde f_{ij} je buď atomická proměnná nebo její negace
deterministický algoritmus, který pochází všechna možná
převzení, má složitost 2^m , kde m je počet proměnných

randomizovaný algoritmus:

- 1) zvolíme náhodně počáteční ohodnocení proměnných
- 2) není-li formule splněna, vybereme náhodně 1 faktor,
který není splněn; v opačném případě konec
- 3) v tomto faktoru vybereme náhodně 1 literál a
změníme jeho ohodnocení na opačné
- 4) pokračujeme bodem 2)

Algoritmus je typu Monte Carlo : po nesplnitelné formule dává vždy
 odpověď "nesplněna", po splnitelné najde správné
 odhadování jen s jistou (vyšší) pravděpodobností
 opačně : najde-li vyhovující odhadování, je odpověď "splněna"
 správná, nenajde-li, formule jistě nemusí být
 nesplnitelná

Reprezentace Markovovým řetězcem :

stavy : $0, 1, \dots, m$ budou počty správně odhadovaných
 proměnných

je každém přechodu vyklep se může počet správně
 odhadovaných proměnných o 1 zvýšit nebo snížit s psí $1/2$

Matice psí přechodu :

$$\begin{matrix}
 & 0 & 1 & 2 & \dots & m-1 & m \\
 0 & 0 & 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\
 1 & 1/2 & 0 & 1/2 & 0 & \dots & 0 & 0 \\
 2 & 0 & 1/2 & 0 & 1/2 & \dots & 0 & 0 \\
 & \vdots & & & & & & \\
 & & & & & & & \\
 m-1 & 0 & 0 & \dots & 1/2 & 0 & 1/2 \\
 m & 0 & 0 & \dots & & 0 & 1
 \end{matrix} = P$$

Je to vlastně symetrická maticová postavená s jednou odrazující a jednou pohlcující stěnou.

doba výpočtu = počet kroků \times počáteční stav i do stavu m poprvé

$$P(T_m = k) = f_{i,m}^{(k)}$$

$$\text{očekávaná doba výpočtu } E T_m = \sum_k k f_{i,m}^{(k)} = h_{i,m}$$

tento výpočet by byl hodně složitý, jistě:

$$\text{platí } h_{i,m} = \frac{1}{2} (1 + h_{i-1,m}) + \frac{1}{2} (1 + h_{i+1,m}) \quad \text{pro } i \geq 1$$

$$h_{0,m} = 1 + h_{1,m}$$

$$h_{m,m} = 0$$

řešíme tyto soustavy rovnic postupným dosazováním:

$$h_{1,m} = h_{0,m} - 1$$

$$h_{2,m} = 2h_{1,m} - h_{0,m} - 2 = h_{0,m} - 4$$

$$h_{3,m} = 2h_{2,m} - h_{1,m} - 2 = 2h_{0,m} - 8 - h_{0,m} + 1 - 2 = h_{0,m} - 9$$

$$h_{4,m} = 2h_{3,m} - h_{2,m} - 2 = 2h_{0,m} - 18 - h_{0,m} + 4 - 2 = h_{0,m} - 16$$

$$\vdots$$

$$h_{i,m} = h_{0,m} - i^2$$

$$\vdots$$

$$h_{m,m} = h_{0,m} - m^2$$

položíme $h_{m,m} = 0$, je $h_{0,m} = m^2$

$$h_{i,m} = m^2 - i^2$$

Pro první počítačové star i je očekávaná doba výpočtu $O(m^2)$.

Pravděpodobnost chyby = $P(\text{formule je splnitelná, ale algoritmus v čase } m \text{ nenajde řešení})$

po splnitelnou formuli $\sum_{t=1}^{\infty} f_{i,m}^{(t)} = 1$

(star m je kvadrát, v nekonečné posloupnosti polusů dříve či později nastane s polí 1)

$$P(\text{algoritmus najde řešení v čase } m) = \sum_{t=1}^m f_{i,m}^{(t)} \rightarrow 1 \text{ po } m \rightarrow \infty$$

$$P(\text{--- nenajde ---}) = 1 - \sum_{t=1}^m f_{i,m}^{(t)} \rightarrow 0 \text{ po } m \rightarrow \infty$$

J-li m dostatečně velká, je prob. chyby malá %.

Poznámka: Vě skutečnosti je $p_{i,i+1} \geq \frac{1}{2}$ a $p_{i,i-1} \leq \frac{1}{2}$, položíme vždycky nějaké posun k vyplnění faktori.

*1. Otázka je, jestli čas $O(m^2)$ bude dostatečně velký na to, aby
jst chyby byla dostatečně malá.

Námal dělozu: (Papadimitriou 1991)

Hammingova distance = rozdíl v počtu správně odhadovaných proměnných
mezi správním a aktuálním odhadem

rozdíl = 0 ... máme správně řešení, algoritmus končí

rozdíl = m ... všechno je špatně, algoritmus pokračuje a v následujícím
kroku sníží rozdíl na m-1

matice jst přechodu bude zase náhodná prohra s jednou
pobíjící stěnou (0) a jednou odražující stěnou (m)

Interpretace v terminologii teorie her:

hráji proti sobě hráč a bankéř, v každém kroku o 1 dolar

bankéř nemůže nikdy prohrát - jasně vyplatí všech m dolarů
co má, dostane v příští hře určitě 1 dolar zpátky

naopak hráč může o svůj poslední dolar přijít definitivně

Má platit. Hráč musí být zruinován po $O(m^2)$ krocích s jst
libovolně blízkou 1

Randomizovaný k-SAT (Schöning 1999)

(tj. v každém faktoru je $\leq k$ literálů)

předchozí algoritmus se upraví následovně: opakuje se procedura A

A {
 vybere se náhodně počáteční ohodnocení
 3m-krát se opakuje:
 jestliže je formule splněna, tak konce
 jinak se náhodně vybere 1 nesplněný faktor, v něm 1 literál
 a změní se jeho ohodnocení na opačné

Stožítost procedury A je zřejmě polynomiální vzhledem k m

Označme p pravděpodobnost, že A najde správné řešení

Kolikrát se bude muset A opakovat (nezohledně)? Zřejmě $\frac{1}{p}$ -krát
 v průměrném případě

(je to geometrické rozdělení - celkem na 1 výskyt úspěchu,
 pst úspěchu je p)

Žst, že po t opakováních nenajdeme řešení, je $(1-p)^t$

z analýzy: $(1-p)^t \leq e^{-pt}$

Chceme-li tedy pst chyby algoritmu např. nejvýše e^{-20} , musí být
 počet opakování $t = \frac{20}{p}$

autor odhadl, že $p \geq \left(\frac{1}{2} \left(1 + \frac{1}{k-1}\right)\right)^m$

tedy $Et \leq \left(2 \left(1 - \frac{1}{k}\right)\right)^m$

speciálně pro 3-SAT je to $\left(\frac{4}{3}\right)^m$

112

Testování prvočíselnosti

patří do P , t.j. není znám deterministický algoritmus, který by jej vyřešil v polynomiálním čase. Pravděpodobnostní algoritmus, který popíšeme, je založen na dvou tvrzeních, která uvedeme bez důkazu.

Označme T množinu všech dvojic přirozených čísel (k, n) takových, že $k < n$ a platí jedna z následujících podmínek

- a) k^{n-1} není kongruentní s 1 mod n
- b) existuje i takové, že $m = \frac{n-1}{2^i}$ je celé číslo a největší společný dělitel čísel $k^{m-1} - 1$ a n je větší než 1, ale menší než n .

Tvrzení 9.3.2.1. Číslo n je složené právě tehdy, když existuje $k < n$ takové, že $(k, n) \in T$.

Tvrzení 9.3.2.2. Nechť n je číslo složené. Pak existuje alespoň $\frac{n-1}{2}$ čísel $k < n$ takových, že $(k, n) \in T$.

Algoritmus (Rabin-Millerův test):

VSTUP: n testované číslo, m libovolné přirozené číslo

```

begin
  for  $i := 1$  to  $m$  do
     $k_i := \text{Random}(1, n - 1)$ 
    if  $(k_i, n) \in T$  then "n je složené"; konec fi
  od
  "n je prvočíslo"
end.
    
```

Důležité je, aby všechna volání funkce $\text{Random}(1, n - 1)$, která vrací náhodné číslo rovnoměrně vybrané z množiny $\{1, \dots, n-1\}$, byla navzájem nezávislá (za okamžik uvidíme, proč).

Časová složitost tohoto algoritmu je zřejmě polynomiální, skládá se z m volání Random a stejného počtu testů, zda daná dvojice čísel je prvkem T .

Všimněme si jedné věci, která u deterministických algoritmů nemohla nastat, a to, že algoritmus se může dopustit chyby. Chyba nastává v případě, kdy n je složené a pro všechna náhodně vygenerovaná k_i bude platit, že (k_i, n) nepatří do T , takže algoritmus nakonec rozhodne, že n je prvočíslo. Tato chyba se vyskytuje s pravděpodobností, kterou je možno předem shora ohraničit. Platí totiž

$$\begin{aligned}
 P(\text{chyby}) &= P(\text{číslo složené je prohlášeno za prvočíslo}) \\
 &= P((k_i, n) \text{ neleží v } T \text{ pro všechna } i = 1, \dots, m) \\
 &= \prod_{i=1}^m P((k_i, n) \text{ neleží v } T) \\
 &\leq \left(\frac{n-1}{n-1}\right)^m = \left(\frac{1}{2}\right)^m.
 \end{aligned}$$

Vhodnou volbou čísla m si tedy můžeme zajistit dostatečně malou pravděpodobnost chyby. Například pro $m = 10$ nastává chyba s pravděpodobností menší než 0.00097, pro $m = 50$ je to méně než $8 \cdot 10^{-16}$.

Třída složitosti randomizovaných algoritmů

K formální definici se používá pravděpodobnostní Turingův stroj, který je oproti deterministickému rozšířen o možnost "hodu mince".

Třída PP (Probabilistic Polynomial Time) je třída jazyků přijímaných pravděpodobnostním Turingovým strojem v polynomiálním čase.

Platí $NP \subseteq PP \subseteq PSPACE$.

Třída BPP (Bounded-error Probabilistic Polynomial Time) je třída jazyků rozpoznávaných pravděpodobnostním Turingovým strojem v polynomiálním čase s pravděpodobností chyby omezenou shora nějakou konstantou $0 < \epsilon < \frac{1}{2}$.

(Algoritmy typu Monte Carlo)

Pravděpodobnost chyby je podle počtu výpočtů na vstupu x devěadesátiprocentně správnou odpověď a celkově počtu výpočtů na x .

Platí $BPP \subseteq PP$.

Třída R (nebo také RP) je "jednostranná" verze BPP. Je to třída jazyků přijímaných pravděpodobnostním Turingovým strojem v polynomiálním čase s nulovou pravděpodobností chyby pro "ne", které nejsou v jazyce, a pravděpodobností chyby omezenou nějakým $\epsilon < \frac{1}{2}$ pro slova v jazyce.

(Algoritmy typu Monte Carlo s jednostrannou chybou - příklad: Rabin - Millerův algoritmus na testování prvočíslnosti.)

Plati' $R \subseteq BPP$, $R \subseteq NP$, $P \subseteq B$

Třída ZPP (Zero-error Probabilistic Polynomial Time) je třída jazyků rozpoznávaných ... s nulovou pravděpodobností chyby.

(Algoritmy typu Las Vegas - příklad: randomizovaný Quicksort.)

Plati' $ZPP \subseteq R$, $ZPP = R \cap co-R$, $ZPP \subseteq NP$, $P \subseteq ZPP$

Jiný příklad - máhodně procházení na grafech

Nechť $G = (V, E)$ je souvislý neorientovaný graf s n vrcholy a m hranami,
po každé $v \in V$ nechť $\Gamma(v)$ je seznam sousedů vrcholu v .

souvislý graf: po každé dva různé vrcholy ex. cesta mezi nimi

máhodně procházka je posloupnost kroků: n vrcholu v do máhodně
vybraného vrcholu $u \in \Gamma(v)$ (tj. všechny vrcholy $u \in \Gamma(v)$ mají
stejnou pravděpodobnost)

Nechť G je matice úplný (tj. každý pár všech dvojic navzájem
různých vrcholů)

Jaký je očekávaný počet kroků n vrcholu u do vrcholu v ?

Matice pravděpodobnosti přechodu:

	1	2	3	...	n
1	0	$\frac{1}{n-1}$	$\frac{1}{n-1}$...	$\frac{1}{n-1}$
2	$\frac{1}{n-1}$	0	$\frac{1}{n-1}$...	$\frac{1}{n-1}$
3	$\frac{1}{n-1}$	$\frac{1}{n-1}$	0	...	$\frac{1}{n-1}$
	
...					
n	$\frac{1}{n-1}$	$\frac{1}{n-1}$	$\frac{1}{n-1}$...	0

= P

po vsetom $u \in V - \{v\}$ plati

$$h_{uv} = \sum_{\substack{w \in \Gamma(u) \\ w \neq v}} \frac{1}{m-1} (1 + h_{wv}) + \frac{1}{m-1} \cdot 1$$

soustava je premena po $h_{uv} = m-1$

$$\begin{aligned} & \left(= (m-2) \frac{1}{m-1} (1 + m-1) + \frac{1}{m-1} = \frac{(m-2)m}{m-1} + \frac{1}{m-1} = \right. \\ & \left. = \frac{m(m-1) - m + 1}{m-1} = m-1 \right) \end{aligned}$$

Jaky je ocikavany pocet kroku, abychom cestou π u navstivili vsetchny vrcholy grafu?

$$\begin{aligned} h_u &= \frac{1}{m-1} (m-1) + \frac{1}{m-2} (m-1) + \frac{1}{m-3} (m-1) + \dots + 1 \cdot (m-1) = \\ &= (m-1) \sum_{k=1}^{m-1} \frac{1}{m-k} = (m-1) \sum_{k=1}^{m-1} \frac{1}{k} = (m-1) H_{m-1} \sim (m-1) \log(m-1) \end{aligned}$$

Dobavime, ze $H_m \sim \log m$

$\forall k > 0$ a $x \in \langle k, k+1 \rangle$ plati $\frac{1}{k+1} \leq \frac{1}{x} \leq \frac{1}{k}$, protoze $\frac{1}{x}$ je klesajici

$$\text{a toho } \frac{1}{k+1} \leq \int_k^{k+1} \frac{1}{x} dx \leq \frac{1}{k}$$

$$H_m = \sum_{k=1}^m \frac{1}{k} \geq \sum_{k=1}^m \int_k^{k+1} \frac{dx}{x} = \int_1^{m+1} \frac{dx}{x} = [\log x]_1^{m+1} = \log(m+1) \geq \log m$$

$$H_m = \sum_{k=1}^m \frac{1}{k} = 1 + \sum_{k=1}^{m-1} \frac{1}{k+1} \leq 1 + \sum_{k=1}^{m-1} \int_k^{k+1} \frac{dx}{x} = 1 + \int_1^m \frac{dx}{x} = 1 + \log m$$

tedy $\log m \leq H_m \leq 1 + \log m$

$$H_m \sim \log m$$

Náhodné pechánky se používají např. k randomizovanému testování souvislosti grafu. Všechny vrcholy, které mají stejnou cestu k u , patří do téže souvislé komponenty jako u .

Jiná úloha k Markovských řetězcům: Jde-li o očekávaný počet přechodů daným slovem? (Kofri)

ex. $X_{ij}^{(k)}$ máh veličinu, která má jia hodnota:

$$X_{ij}^{(k)} = \begin{cases} 1 & \text{kdjě vyplim pjeđe ze slova } i \text{ do slova } j \\ & \text{po } k \text{ krocih} \\ 0 & \text{jinak} \end{cases}$$

výjme $EX_{ij}^{(k)} = 1 \cdot p_{ij}^{(k)} = (P^k)_{ij}$

R_{ij} = počet přechodů slova j , kdjě počáteční slovo je i
(předp. $j \neq m$ koncový slovo)

pak $R_{ij} = \sum_{k \geq 0} X_{ij}^{(k)}$ $ER_{ij} = \sum_{k \geq 0} EX_{ij}^{(k)} = \sum_{k \geq 0} p_{ij}^{(k)} = \sum_{k \geq 0} (P^k)_{ij}$

Matice postí' přechodu algoritmu má tvar

$$\begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} & \dots & p_{1m} \\ p_{21} & p_{22} & \dots & p_{2m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ p_{m-1,1} & p_{m-1,2} & \dots & p_{m-1,m} \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}$$

položku konce výpočtu je absorbována stav

máhadíme tuto matici matici π

$$\begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} & \dots & p_{1m} \\ p_{21} & p_{22} & \dots & p_{2m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ p_{m-1,1} & p_{m-1,2} & \dots & p_{m-1,m} \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}$$

to je tzv. fundamentální matice algoritmu

přijmeme platí $(P^k)_{ij} = (\pi^k)_{ij}$ pro $1 \leq i, j < m$

dále $\pi^m \rightarrow 0$ pro $m \rightarrow \infty$ geometricky rychle

tedy existuje součet $\sum_{k=0}^{\infty} \pi^k = (\bar{I} - \pi)^{-1}$

nahorec máme

$$ER_{ij} = \sum_{k=0}^{\infty} (P^k)_{ij} = \sum_{k=0}^{\infty} (\pi^k)_{ij} = (\bar{I} - \pi)^{-1}_{ij}$$

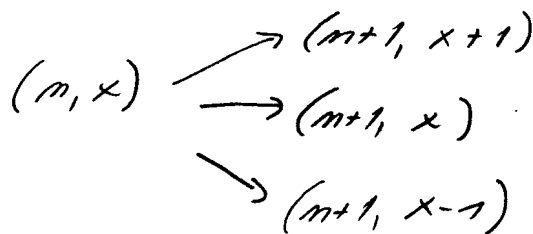
Dalsi pouziti Markovskych procesu: odhad velikosti dynamickyho
dalozkyho struktury

Myme nejakeho dalozkyho strukturu (linearni seznam, strom,
hasicaci tabulku), ktera podporuje operace Insert a Delete,
tyz je velikost se ρ casem zmeni. Najime nas velikost
(ocetavana nebo maximalni) ktera struktury v danem
casovem intervalu.

Moznosti reprezentace:

a) diskretnim Mark. retezcom se stav (n, x) , kde n je cas
a x velikost struktury (tz. pocet prvku)

a prechody



Prikladovoznosti prechodu zavisi na typu dalozkyho struktury
(napr. v linearnim seznamu se Delete prvku da' udelat
okamzite, kalimco kuba v nasobrike se) a pomere
cilnosti operaci Insert a Delete.

b) systemem homadne' obsluby $G/G/\infty$ (Lachout, Prošbora)
(jirali se tomu rika model Lewis post)

kde G je typ rozdeleni - prvni G je rozdeleni prechodu (Insert
- druhe G je rozdeleni doby obsluby (pro okamzite
"obsluby" nasleduje Delete, doba obsluby tedy
znamena dobu selvani vstupu ve strukturu)

symbol α znamená, že mám k dispozici nekonečný počet
 obsluhových linek, takže řádný řádkovník nemusí čekat
 (v našem případě to znamená, že dele se neodbláží,
 protože se hned, jak přijde porádavek na lůžko geraci)

velikost dané' struktury je dána počtu "řádkovníků" v systému

V systémech homogenní obsluhy a čas bere jako spojité, může
 diskretní. Pracuje se s tzv. Markovskými procesy se spojilým časem.

Def: Markovský proces se spojilým časem je systém celočíslelých náh.
 velicin $\{X_t\}_{t \geq 0}$ (t probíhá nčlna reálna nerápná čísla),
 po který platí

$$P(X_{t+h} = j \mid X_t = i, X_{t_1} = i_1, \dots, X_{t_n} = i_n) = P(X_{t+h} = j \mid X_t = i)$$

po nčlna $0 \leq t_1 < t_2 < \dots < t_n < t < t+h$ a nčlna pčlzená
 $i_1, i_2, \dots, i_n, i, j$.

Podmínění pravděpodobnosti $P(X_{t+h} = j \mid X_t = i) = p_{ij}(t, t+h)$ se
 nazývají pravděpodobnosti přechodu a tvoří matici pravd. přechodu
 $P = \{p_{ij}\}_{i,j}$.

V případě, že $p_{ij}(t, t+h) = p_{ij}(h)$, tj. nerávisí na t , nazývá
 se proces homogenní. V opačném případě je nehomogenní.

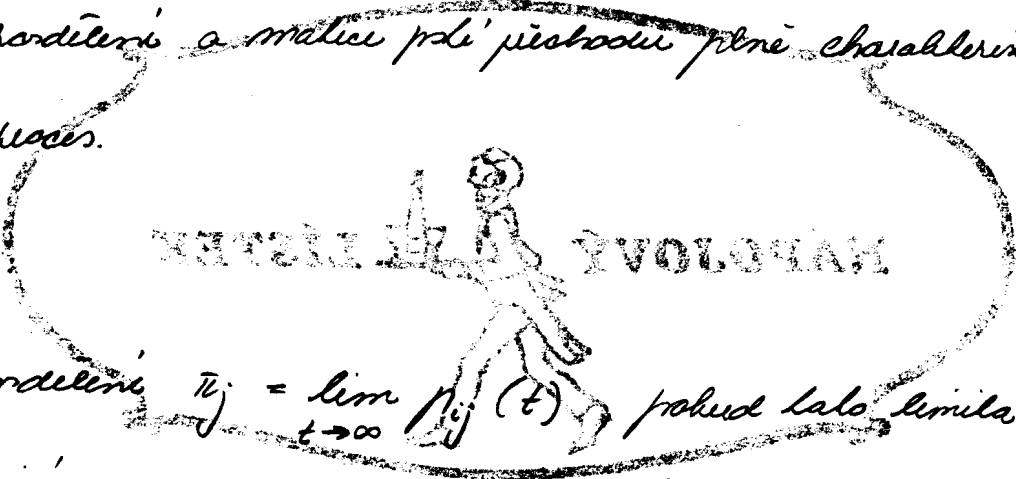
Kromě pravd. přechodu máme ještě absolutní pravděpodobnosti

$$P(X_t = j) = p_j(t), \text{ speciálně } p_j(0) = P(X_0 = j) \text{ je počáteční}$$

rozdělení.

Počáteční rozdělění a matice při přechodu plně charakterizují
Mark. proces.

Další pojmy



Limitní rozdělění $\pi_j = \lim_{t \rightarrow \infty} p_{ij}(t)$ pokud tato limita existuje

a nerovná na i ; navíc musí být $\sum_j \pi_j = 1$. Je to rovno
limitní rozdělění i po absolutní posl; tj: $\pi_j = \lim_{t \rightarrow \infty} p_j(t)$.

Intenzity přechodu:

diagon. $q_{ij} = \lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{p_{ij}(h) - \delta_{ij}}{h}$ pro $i \neq j$

celková $q_i = \lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{1 - p_{ii}(h)}{h}$

plati $q_i = \sum_{j \neq i} q_{ij}$

(jde to vlastně derivace p_{ij} v bodě 0, neboť $\lim_{h \rightarrow 0^+} p_{ij}(h) = \delta_{ij}$)

Matice intenzit přechodu je matice s prvky q_{ij} pro $i \neq j$, diagonální prvky re dodefinují jako $q_{ii} = -q_i$.

Mezi maticí při přechodu a maticí intenzit plati vztahy:

$$P'(t) = Q P(t)$$

$$P'(t) = P(t) Q$$

(viz. Kolmogorovy diferenciální rovnice)

Dle: $p_{ij}(s+t) = \sum_k p_{ik}(s) p_{kj}(t)$

(kav. Chapman-Kolmogorovova rovnice)

budeme tuto rovnici derivovat podle s :

$$\frac{\partial p_{ij}(s+t)}{\partial s} = \sum_{k \neq i} \frac{\partial p_{ik}(s)}{\partial s} p_{kj}(t) + \frac{\partial p_{ii}(s)}{\partial s} p_{ij}(t)$$

pro $s=0$ máme

$$p_{ij}'(t) = \sum_{k \neq i} q_{ik} p_{kj}(t) - q_i p_{ij}(t)$$

maticově $P'(t) = QP(t)$, protože $q_{ii} = -q_i$

(druhou rovnici dostaneme derivováním podle t a dosazením $t=0$)

Rěšení Kolmogorovových dif. rovnic je výjimečně $P(t) = e^{Qt}$, takže se ale obvykle nepočítá, musel by se používat Perronův matic a to je i po malé matici komplikované.

Rěšením Kolm. dif. rovnic se dají získat i absolutní proli $p_{ij}(t)$ - to je speciální případ, kdy matice P má všechny řádky stejné, i limitní proli π_j - to je ještě speciálnější, kdy má matice P nejen všechny řádky stejné, ale navíc ještě rovná se $\mathbf{1}$, takže $P'(t) = 0$.

$$\text{Takže } 0 = Q\pi = \pi Q = Q^T \pi.$$

Necht po dalšou strukturu plati:

jednotlivé jehy prvky jsou narážejm nerovnosti a

Intervaly (naslajaji) nahodné v čase tak, že v krátkém časovém intervalu $(t, t+h)$ nastane Insert s přík. $\lambda h + o(h)$, nerovnosti má t a na počtu insertů v intervalu $(0, t)$

(λ udává počet relvání prvku ve strukture)

Pravidelnost ~~oprave Delete~~ je $\mu h + o(h)$ - při nerovnosti má t a na počtu delete v $(0, t)$, navíc necht delete jednoduše prvky jsou na odě nerovnosti.

Př. více než jedné oprave v $(t, t+h)$ je $o(h)$ (quasi Member nepočítáme, la nemění relvost dalšou struktury).

(Tyto předpoklady jsou ekvivalentní formule: systém M/M/1 ∞)

Intervaly mezi Inserty jsou narážejm nerovnosti máh. relviny a exponenciálním rozdělením s parametrem λ , tj:

$F(I) = 1 - e^{-\lambda I}$, $f(I) = \lambda e^{-\lambda I}$, $E I = \frac{1}{\lambda}$ = očekávaná

doba mezi dvěma následujícími Inserty.

Doba relvání prvku ve strukture má exponenciální rozdělení s parametrem μ , tj: $\frac{1}{\mu}$ je očekávaná doba relvání prvku, po jednoduše prvky je to stejné a narážejm nerovnosti.)

Je-li v čase t ve strukture j prvku, pak v čase t+h jich bude

- $j+1$ s přík. $\lambda h + o(h)$
- $j-1$ s přík. $\mu h + o(h)$
- j s přík. $1 - (\lambda h + \mu h + o(h))$
- jiný počet s přík. $o(h)$

Intenzity přechodu jsou tedy:

$$q_{j,j+1} = \lambda$$

$$q_{j,j-1} = j\mu$$

$$q_j = -q_{jj} = \lambda + j\mu$$

v okrajních případech 0

Matice intenzit přechodu:

$$Q = \begin{pmatrix} -\lambda & \lambda & 0 & 0 & \dots \\ \mu & -(\lambda + \mu) & \lambda & 0 & \dots \\ 0 & 2\mu & -(\lambda + 2\mu) & \lambda & 0 & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & \dots & 0 & j\mu & -(\lambda + j\mu) & \lambda & 0 & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \end{pmatrix}$$

Vypočítáme limitní plet $\pi_j = \lim_{t \rightarrow \infty} p_j(t) = \lim_{t \rightarrow \infty} p_{ij}(t)$:

k rovnice $Q^T \pi = 0$

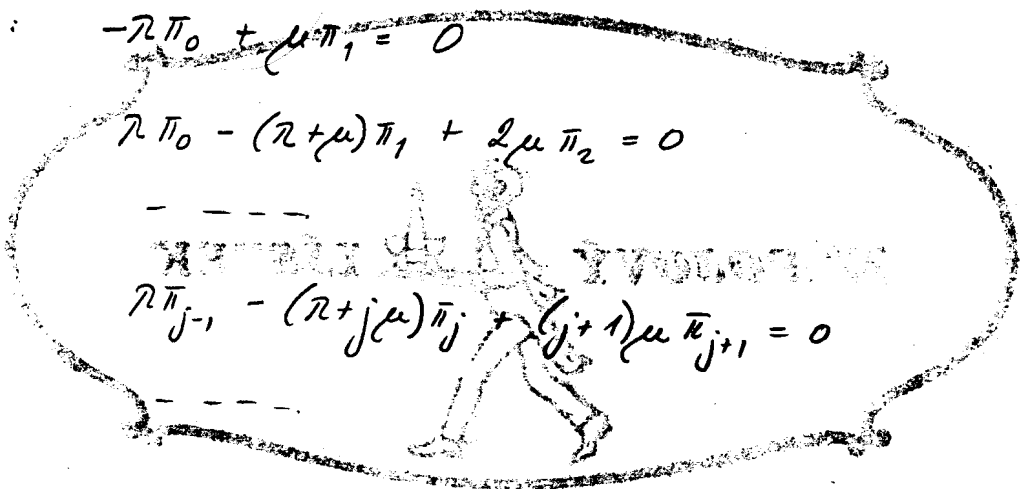
$$\begin{pmatrix} -\lambda & \mu & 0 & \dots & 0 & \dots \\ \lambda & -(\lambda + \mu) & 2\mu & \dots & \vdots & \dots \\ 0 & \lambda & -(\lambda + 2\mu) & \dots & \vdots & \dots \\ 0 & 0 & \lambda & \dots & 0 & \dots \\ \vdots & \vdots & 0 & \dots & j\mu & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \dots & -(\lambda + j\mu) & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \lambda & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \dots & 0 & \dots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \pi_0 \\ \pi_1 \\ \pi_2 \\ \vdots \\ \pi_j \\ \vdots \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ \vdots \end{pmatrix}$$

dostaneme:

$$-\lambda \pi_0 + \mu \pi_1 = 0$$

$$\lambda \pi_0 - (\lambda + \mu) \pi_1 + 2\mu \pi_2 = 0$$

$$\lambda \pi_{j-1} - (\lambda + j\mu) \pi_j + (j+1)\mu \pi_{j+1} = 0$$



Rěšení hledám:

zavedeme veličiny $k_j = j\mu \pi_j - \lambda \pi_{j-1}$

navíc pak můžeme předpokládat: $k_1 = 0$

$$k_{j+1} = k_j \quad \text{pro } j \geq 1$$

Tedy $k_j = k_{j-1} = \dots = k_1 = 0$

a také $j\mu \pi_j - \lambda \pi_{j-1} = 0$

$$\pi_j = \frac{\lambda}{j\mu} \pi_{j-1}$$

postupně dosadíme $\pi_j = \frac{\lambda}{j\mu} \pi_{j-1} = \frac{\lambda^2}{j(j-1)\mu^2} \pi_{j-2} = \dots = \left(\frac{\lambda}{\mu}\right)^j \frac{1}{j!} \pi_0$

π_0 se určí z podmínky $\sum_{j=0}^{\infty} \pi_j = 1 = \pi_0 \sum_{j=0}^{\infty} \left(\frac{\lambda}{\mu}\right)^j \frac{1}{j!} = \pi_0 e^{\frac{\lambda}{\mu}}$

$$\Rightarrow \pi_0 = e^{-\frac{\lambda}{\mu}}$$

Limitní pól, že ve struktuře je j prvků, jsou $\pi_j = e^{-\frac{\lambda}{\mu}} \left(\frac{\lambda}{\mu}\right)^j \frac{1}{j!}$

To je Poissonova rozdělení s parametrem $\frac{\lambda}{\mu}$, jeho střední hodnota i rozptyl jsou $\frac{\lambda}{\mu}$.

Čekávaný počet prvků ve struktuře je tedy $\frac{\lambda}{\mu}$.